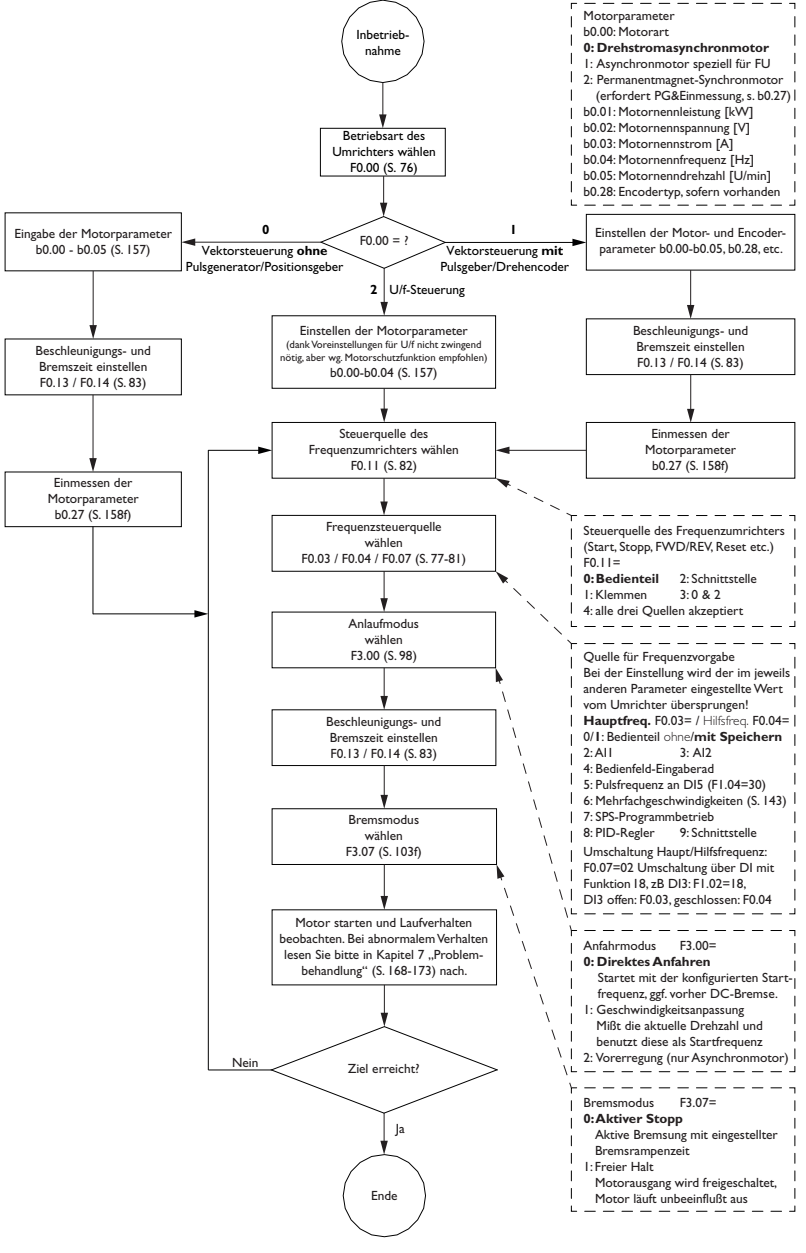
Inbetrieb-
nahme
Betriebsart des
Umrichters wählen
F0.00 (S. 76)
F0.00 = ?
0
Vektorsteuerung ohne
Pulsgenerator/Positionsgeber
1
Vektorsteuerung mit
Pulsgeber/Drehencoder
2
U/f-Steuerung
Eingabe der Motorparameter
b0.00 - b0.05 (S. 157)
Einstellen der Motor- und Encoder-
parameter b0.00-b0.05, b0.28, etc.
Einstellen der Motorparameter
(dank Voreinstellungen für U/f nicht zwingend
nötig, aber wg. Motorschutzfunktion empfohlen)
b0.00-b0.04 (S. 157)
Beschleunigungs- und
Bremszeit einstellen
F0.13 / F0.14 (S. 83)
Einmessen der
Motorparameter
b0.27 (S. 158f)
Beschleunigungs- und
Bremszeit einstellen
F0.13 / F0.14 (S. 83)
Einmessen der
Motorparameter
b0.27 (S. 158f)
Steuerquelle des
Frequenzumrichters wählen
F0.11 (S. 82)
Frequenzsteuerquelle
wählen
F0.03 / F0.04 / F0.07 (S. 77-81)
Anlaufmodus
wählen
F3.00 (S. 98)
Beschleunigungs- und
Bremszeit einstellen
F0.13 / F0.14 (S. 83)
Bremsmodus
wählen
F3.07 (S. 103f)
Motor starten und Laufverhalten
beobachten. Bei abnormalem Verhalten
lesen Sie bitte in Kapitel 7 „Problem-
behandlung“ (S. 168-173) nach.
Ziel erreicht?
Nein
Ja
Ende
Motorparameter
b0.00: Motorart
0: Drehstromasynchronmotor
1: Asynchronmotor speziell für FU
2: Permanentmagnet-Synchronmotor
(erfordert PG&Einmessung, s. b0.27)
b0.01: Motornennleistung [kW]
b0.02: Motornennspannung [V]
b0.03: Motornennstrom [A]
b0.04: Motornennfrequenz [Hz]
b0.05: Motornenndrehzahl [U/min]
b0.28: Encodertyp, sofern vorhanden
Steuerquelle des Frequenzumrichters
(Start, Stopp, FWD/REV, Reset etc.)
F0.11=
0: Bedienteil 2: Schnittstelle
1: Klemmen 3: 0 & 2
4: alle drei Quellen akzeptiert
Quelle für Frequenzvorgabe
Bei der Einstellung wird der im jeweils
anderen Parameter eingestellte Wert
vom Umrichter übersprungen!
Hauptfreq. F0.03= / Hilfsfreq. F0.04=
0/1: Bedienteil ohne/mit Speichern
2: AI1 3: AI2
4: Bedienfeld-Eingaberad
5: Pulsfrequenz an DI5 (F1.04=30)
6: Mehrfachgeschwindigkeiten (S. 143)
7: SPS-Programmbetrieb
8: PID-Regler 9: Schnittstelle
Umschaltung Haupt/Hilfsfrequenz:
F0.07=02 Umschaltung über DI mit
Funktion 18, zB DI3: F1.02=18,
DI3 offen: F0.03, geschlossen: F0.04
Anfahrmodus F3.00=
0: Direktes Anfahren
Startet mit der konfigurierten Start-
frequenz, ggf. vorher DC-Bremse.
1: Geschwindigkeitsanpassung
Mißt die aktuelle Drehzahl und
benutzt diese als Startfrequenz
2: Vorerregung (nur Asynchronmotor)
Bremsmodus F3.07=
0: Aktiver Stopp
Aktive Bremsung mit eingestellter
Bremsrampenzeit
1: Freier Halt
Motorausgang wird freigeschaltet,
Motor läuft unbeeinflußt aus